

DAFTAR PUSTAKA

- [1] A. T. S. Rofiq Cahyo, "PERANCANGAN ROBOT BERKAKI 4 (QUADRUPED)," Departemen Teknik Elektro Universitas Diponegoro, Semarang, 2018.
- [2] Y. Cahyadi, "ROBOT PEMADAM API DENGAN SISTEM DETEKSI DINI," p. 82, 18 agustus 2017.
- [3] M. Dwiyanto, "RANCANGAN BANGUN ROBOT BERODA PEMADAM API," Politeknik Katolik Saint Paul Sorong, Sorong, 2014.
- [4] A. Riko, "Perancangan Robot Bipedal dengan Sistem berjalan berbasis inverse kinematic dengan sensor mpu 6050 sebagai indikator kemiringan," *Transient*, vol. 6, 2017.
- [5] A. Kadir, "Panduan Praktis Mempelajari Aplikasi Mikrokontroler dan pemrogramannya menggunakan arduino," Yogyakarta, 2012.
- [6] U. A. HASANAH, "MAKALAH ARDUINO," TEKNIK INFORMATIKA UNIVERSITAS DARUL ULUM JOMBANG, Jombang, 2016.
- [7] H. S. Endang Susanti, "DESAIN SISTEM GERAK ROBOT QUADRUPED BERBASIS," *Program Studi Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Riau Kepulauan*, Riau, 2019.
- [8] V. Walimbe, "Quadruped Robot," 12 July 2020. [Online]. Available: <https://create.arduino.cc/projecthub/Varun2905/quadruped-robot-5646bc>.